# **FUEL INJECTION DEVICE OF DIESEL ENGINE**

Patent number:

JP10205383

**Publication date:** 

1998-08-04

Inventor:

SAITO MASAAKI

**Applicant:** 

ISUZU MOTORS LTD

Classification: - internationai:

- european:

F02D41/38; F02D1/02; F02D41/40

Application number: Priority number(s):

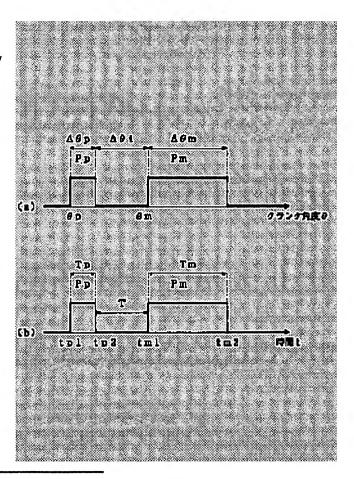
JP19970020881 19970121

· JP19970020881 19970121

Report a data error here

#### Abstract of **JP10205383**

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a fuel injection device of an engine, for preventing the engine speed from being unstabilized caused by the fluctuation of the fuel injection rate of main injection caused by the fluctuation of fuel pressure to be generated with the completion of pilot injection. SOLUTION: The injection timing &theta p of pilot injection is electronically controlled by taking the start timing &theta m of main injection as the reference so that the period T from the completion tp2 of pilot injection to the start tm1 of main injection may be constant. Since fuel pressure is approximately equal after the time T passes from the completion tp2 of pilot injection even if main injection is started during the fluctuation of fuel pressure in a fuel passage, to be generated by the water-hammer action in the completion tp2 of pilot injection during the idling operation and even if the engine speed is changed, fuel pressure of main injection is not changed, and the engine speed is not unstabilized.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

#### (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

# (11)特許出願公開番号

# 特開平10-205383

(43)公開日 平成10年(1998)8月4日

(51) Int.Cl. <sup>8</sup>		識別記号	FΙ				
F 0 2 D	41/38		F02D	41/38	1	В	
	1/02	301		1/02	301	L	
41/40				41/40 C			
			<b>棄</b> 春詩	な 大語分	競争項の数3	E D	(全 9 頁)

(21)出顧番号	特膜平9-20881	(71) 出願人	00000170		
			いすゞ自動車株式会社		
(22)出顧日	平成9年(1997)1月21日		東京都品川区南大井6丁目26番1号		
		(72)発明者	西頭 昌明		
			神奈川県藤沢市土棚8番地 株式会社い		

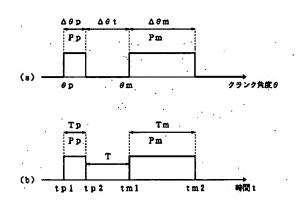
すぶ中央研究所内 (74)代理人 弁理士 尾仲 一宗 (外1名)

#### (54) 【発明の名称】 ディーゼルエンジンの燃料噴射装置

## (57)【要約】

【課題】 この発明は、パイロット噴射の終了に伴って 生じる燃料圧の変動によってメイン噴射の燃料噴射率が 変動してエンジンの回転速度が不安定になるのを防止す るエンジンの燃料噴射装置を提供する。

【解決手段】 メイン噴射の開始時期のmを基準として、パイロット噴射の噴射時期のpを、パイロット噴射の終了時tp2からメイン噴射の開始時tm1との間の期間Tが一定となるように電子制御する。アイドリング運転中で、メイン噴射が、パイロット噴射の終了時tp2の水撃作用によって生じる燃料路内の燃料圧の変動中に開始され、且つエンジンの回転速度が変化しても、パイロット噴射の終了時tp2から期間Tの経過後では燃料圧の大きさは略同じであるから、メイン噴射の燃料圧に変化はなく、エンジンの回転速度が不安定にならない。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 燃料ポンプによって送り出された燃料を 貯留するコモンレール、前記コモンレールから燃料流路 を通じて供給された前記燃料をエンジンの燃焼室内に噴 射するインジェクタ、前記エンジンの運転状態を検出す るセンサ、及び前記センサからの検出信号に応答して前 記インジェクタによるメイン噴射と前記メイン噴射に先 行するパイロット噴射との噴射条件を制御するコントロ ーラを具備し、前記コントローラは、前記メイン噴射の 噴射タイミングが前記燃料流路内に生じる燃料圧の変動 に対してずれることによって前記メイン噴射の燃料噴射 率が変動するのを回避するため、アイドリング運転状態 に応答して、前記パイロット噴射の終了時から前記メイ ン噴射の開始時までの期間が一定になるように前記メイ ン噴射の開始時を基準として前記パイロット噴射の噴射 条件を制御することから成るディーゼルエンジンの燃料 噴射装置。

【請求項2】 前記噴射条件は、噴射タイミングと噴射 量とである請求項1に記載のディーゼルエンジンの燃料 噴射装置。

【請求項3】 前記インジェクタは前記燃料を前記燃焼室内に噴射する噴口と前記噴口を開閉する針弁とを備えており、前記針弁の開閉は前記コントローラによって制御されることから成る請求項1又は2に記載のディーゼルエンジンの燃料噴射装置。

#### 【発明の詳細な説明】

# [0001]

【発明の属する技術分野】この発明は、コモンレールに 貯留された燃料をインジェクタによって噴射するディー ゼルエンジンの燃料噴射装置に関する。

#### [0002]

【従来の技術】ディーゼルエンジンの燃料噴射制御に関して、噴射圧力の高圧化を図り、且つ燃料の噴射タイミング及び噴射量等の噴射条件をエンジンの運転状態に応じて最適に制御する方法として、コモンレール燃料噴射システムが知られている。コモンレール燃料噴射システムが知られている。コモンレール燃料噴射システムは、燃料ボンプによって所定圧力に加圧された燃料を貯留し、貯留された加圧燃料をコントローラの制御の下で複数のインジェクタによって各燃焼室内に噴射するシステムである。コモンレールから分岐管を通じて各インジェクタの噴孔に至る燃料流路内には、常時、噴射圧力相当の燃料圧が作用している。コントローラは、各インジェクタにおいて加圧燃料をエンジンの運転状態に対して最適な噴射条件で噴射するように各インジェクタを制御する。

【0003】コモンレール燃料噴射システムの概要を図 3に記載した例に基づいて説明する。コモンレール燃料 噴射システムにおいて、燃料をエンジンの各燃焼室内に 噴射する複数のインジェクタ1への燃料供給は、コモン レール2から、燃料流路の一部を構成する分岐管3を通 じて供給される。燃料は、燃料タンク4からフィルタ5及びフィードボンプ6を経た後、燃料管7を通じて燃料ボンプである可変容量式高圧ボンプ8に供給される。可変容量式高圧ボンプ8は、燃料を要求される所定圧力に昇圧し、燃料管9を通じてコモンレール2に供給する。また、可変容量式高圧ポンプ8は、コモンレール2における燃料圧を所定圧力に維持する。可変容量式高圧ボンプ8からリリーフされた燃料は、戻し管10を通じて燃料タンク4に戻される。また、分岐管3からインジェクタ1に供給された燃料のうち、燃焼室への噴射に費やされなかった燃料は、戻し管11を通じて燃料タンク4に戻される。

【0004】電子制御ユニットであるコントローラ12 には、エンジン回転数Neを検出するためのエンジン気 筒判別センサ及びクランク角度センサ、アクセル踏込み 量Accを検出するためのアクゼル踏込み量センサ、冷 却水温度Twを検出するための水温センサ、並びに吸気 管内圧力P bを検出するための吸気管内圧力センサ等の エンジンに関する運転状態を検出するための各種センサ からの信号が入力されている。コントローラ12は、こ れらの信号に基づいて、エンジン出力が運転状態に即し た最適出力になるように、インジェクタ1による燃料の 噴射条件、即ち、燃料の噴射タイミング及び噴射量を制 御する。また、コモンレール2には圧力センサ13が設 けられており、圧力センサ13によって検出されたコモ ンレール2内の燃料圧の検出信号がコントローラ12に 送られる。インジェクタ1から燃料が噴射されることで コモンレール2内の燃料が消費されても、コントローラ 12は、コモンレール2内の燃料圧が一定となるように 可変容量式高圧ポンプ8の吐出圧を制御する。

【0005】図4には、インジェクタ1の構造が断面として示されている。インジェクタ1は、シリンダヘッド等のベースに設けられた穴部にシール部材によって密封状態に取付けられるものであるが、シリンダヘッド等の構造については図示を省略している。インジェクタ1の上側側部には燃料入口継手20を介して分岐管3が接続されている。インジェクタ1の本体内部には、燃料通路21、22が形成されており、分岐管3及び燃料通路21、22から燃料流路が構成されている。燃料流路を通じて供給された燃料は、燃料溜まり23及び針弁24の周囲の通路を通じて、針弁24のリフト時に開く噴口25から燃焼室内に噴射される。

【0006】インジェクタ1には、針弁24のリフトを制御するために、バランスチャンバ式の針弁リフト機構が設けられている。即ち、インジェクタ1の最上部には、電磁アクチュエータ26が設けられており、コントローラ12からの制御信号としての制御電流が、信号線27を通じて電磁アクチュエータ26の電磁ソレノイド28に送られる。電磁ソレノイド28が励磁されると、アーマチュア29が上昇して、燃料路31の端部に設け

られた開閉弁32を開くので、燃料流路からバランスチ ャンバ30に供給された燃料の燃料圧が燃料路31を通 じて解放される。インジェクタ1の本体内部に形成され た中空穴33内には、コントロールピストン34が昇降 可能に設けられている。低下したバランスチャンバ30 内の圧力に基づく力とリターンスプリング35のばね力 とによってコントロールピストン34に働く押下げ力よ りも、燃料溜まり23に臨むテーパ面36に作用する燃 料圧に基づいてコントロールピストン34を押し上げる 力が勝るため、コントロールピストン34は上昇する。 その結果、針弁24のリフトが許容され、噴口25から 燃料が噴射される。燃料噴射量は、燃料流路内の燃料圧 と針弁のリフト (リフト量、リフト期間) とによって定 められる。針弁のリフトは、開閉弁32の開閉制御をす るために電磁ソレノイド28へ送られる制御電流として の噴射パルスによって決定される。

【0007】一般に、図6にインジェクタ1の燃料噴射量Qとコントローラ12から電磁ソレノイド28に供給される噴射パルス幅Wとの関係が、燃料圧Pc(コモンレール2内の燃料圧)をパラメータとして示されている。燃料圧Pcを一定とすると、噴射パルス幅Wが大きいほど燃料噴射量Qは多くなり、また、同じ噴射パルス幅Wであっても、燃料圧Pcが大であるほど、燃料噴射量Qは大きくなる。一方、燃料噴射は、噴射パルスの立ち上がり時刻と立ち下がり時刻に対して一定時間遅れて開始又は停止されるので、噴射パルスがオン又はオフとなる時期を制御することによって、噴射タイミングを制御することが可能である。

【0008】ところで、ディーゼルエンジンは、アイドリング運転のような低速、低負荷の運転状態にあるときに燃焼騒音を生じやすい。かかる燃焼騒音は、燃料の着火遅れに起因して発生するものである。そのため、燃焼騒音に対処する手段として、燃焼サイクルにおける総燃料噴射量のうち一部の量の燃料をメイン噴射に先行して行うパイロット噴射(予備噴射)で噴射することが有効であることが知られている。パイロット噴射によって噴射された燃料を燃焼させることによって燃焼室の壁面の温度を充分に高めておき、その後に残りの主たる燃料量を噴射(メイン噴射)するので、メイン噴射の着火遅れを防止することができる。

【0009】燃焼サイクル毎の燃料噴射量は、図5に示される基本噴射量特性マップに基づいて計算される。図5には、横軸をエンジン回転数Neとし縦軸を基本噴射量Qbとし、パラメータとしてのアクセル路込み量Accを幾つかの値に採ったときのエンジン回転数Neに応じた基本噴射量Qbの変化の様子が示されている。図5によれば、アクセル路込み量Accが一定の状態では、エンジン回転数Neが上昇すると基本噴射量Qbが減少する特性を示すことが分かる。したがって、エンジン回転数Neが何らかの原因で増加したとき、基本噴射量Q

bに合わせて燃料噴射量を減少するようにフィードバックを働かせると、エンジン回転数Neは低下する方向に変化し、結局、エンジンの内部抵抗と釣り合うときの燃料噴射量で回転速度が安定することになる。

【0010】アイドリング運転時には必ずしもエンジンの回転速度は常に固定された値ではなく、例えば車両に搭載したエンジンの場合、エンジンの駆動力をコンプレッサやポンプ等の機器の駆動力に使用しているときには、その必要とする駆動力に応じてエンジンの回転速度を変更する必要がある。したがって、通常は、図5に示す基本噴射量に対して必要な動力に応じた補正噴射量が加算される。パイロット噴射を行う場合には、基本噴射量と補正噴射量との合計である総噴射量が、パイロット噴射による噴射量とメイン噴射による噴射量とに分配される。

【0011】パイロット噴射とメイン噴射との噴射タイミングと噴射量の分配についての制御については、従来、様々な研究及び提案がなされてきている。パイロット噴射制御として、例えば、特開昭63-5140号公報に開示されたものがある。この公報に開示されたパイロット噴射制御は、パイロット噴射及びメイン噴射が燃料加圧源である噴射ポンプの加圧室の圧力自体を調圧することで行われるが、メイン噴射は、パイロット噴射が終了した時点を基準として、所定期間経過後にメイン噴射が開始され、既に求められているメイン噴射量に従ってメイン噴射の終了時点が決定される。

【0012】パイロット噴射終了時からメイン噴射開始時までの前記所定期間は、エンジンの運転状態、即ち、エンジンの回転速度や噴射量(負荷)が大きくなるほど短くなるようにクランク角を用いて制御されることが多い。コモンレール燃料噴射システムにおけるパイロット噴射の制御では、通常、パイロット噴射の終了時とメイン噴射の開始時との間の間隔が、クランク角度で一定になるように制御され、パイロット噴射とメイン噴射との総噴射期間が燃焼サイクル周期において長くなり過ぎないように制御される。

## [0013]

【発明が解決しようとする課題】パイロット噴射は、エンジンの燃焼騒音を抑制する効果を奏するものであるが、コモンレールから各インジェクタに至る分岐管やインジェクタ本体内の燃料通路、即ち、燃料流路に存在する燃料に圧力変動を生じさせて、その後のメイン噴射の燃料噴射率(したがって、燃料噴射量)に影響を及ぼすことがある。即ち、パイロット噴射の終了は、インジェクタの針弁によって燃料通路を遮断することによって行われるが、針弁によって燃料通路を急激に遮断すると、燃料流路に存在する燃料が水撃作用によって圧力変動を生じる。メイン噴射は、燃料流路に存在する燃料が圧力変動を生じているときに行われる状態となり、エンジン固有の特性によってエンジン回転数が僅かに変化する

と、変動する燃料圧のどの圧力域でメイン噴射が行われるかによって噴射圧力が変化し、その結果、メイン噴射の燃料噴射率が変動することになる。特に、エンジン回転数が低いアイドリング運転状態では、燃料噴射率が僅かに変動しても回転速度が敏感に変化するので、上記燃料流路内における燃料圧の変動によって、必要なエンジン出力が得られなかったり或いは不必要にエンジン回転数が上昇する等、エンジンの回転速度の安定性が損なわれるという問題があった。

【0014】圧力変動がメイン噴射の噴射圧力に及ぼす影響について、以下に詳述する。メイン噴射は、パイロット噴射の終了時を基準として、所定のクランク角度経過後にメイン噴射が開始されるものとする。図7には、インジェクタ1の電磁アクチュエータ26に対する噴射パルス(a)、インジェクタ1の針弁24のリフト(b)、分岐管3内の燃料圧(c)及び燃料噴射率(d1)(d2)が、燃料噴射サイクルの時間もの経過にしたがって変化する様子が示されている。燃料噴射率(d1)は、エンジン回転数が上昇する前のものであり、燃料噴射率(d2)はエンジン回転数が上昇した後のものである。なお、針弁24のリフト量はインジェクタ1に設けられた針弁24のリフト量を検知するセンサにより、また分岐管3内の燃料圧は分岐管3に設けられた圧力センサにより検出した。

【0015】図7の(a)に示されているように、コン トローラ12からインジェクタ1の電磁アクチュエータ 26に対して、パイロット噴射のための噴射パルス Pp とメイン噴射のための噴射パルスPmが、パイロット噴 射ーメイン噴射間の一定のクランク角度に対応する期間 T, を置いて送り出される。電磁アクチュエータ26の 電磁ソレノイド28、アーマチュア29、開閉弁32を 含む針弁24のリフト機構に内在する遅延動作のため に、時間の遅れを伴って針弁24がリフトし、且つ下降 する。時刻も、にオンとなるパイロット噴射の噴射パル スPpに応答して針弁24が(b)のLpで示すように リフトを開始し、パイロット噴射が時刻t。に(d1) の燃料噴射率Rpで示すように開始される。この場合、 分岐管3内の燃料圧Pcは(c)に示すように噴射直後 には低下する。噴射パルスPpが時刻t2 でオフとなる ことに応答して針弁24が下降して時刻 t。にパイロッ ト噴射が終了する。また、メイン噴射については、時刻 t<sub>5</sub>~t<sub>6</sub>間にオンとなる噴射パルスPmに応答して針 弁24が(b)のLmで示すようにリフトし、メイン噴 射が(d1)の燃料噴射率Rm1で示すように時刻t<sub>7</sub> に開始され、時刻 tgで針弁24が閉じてメイン噴射が 終了する。メイン噴射の燃料噴射率Rm1は、増加率が 角度α」で示されている。

【0016】メイン噴射の燃料噴射率は、噴射圧力によって動的な変動をする。即ち、噴射開始時の燃料圧が燃料の圧力変動の中のどの圧力であるかによって、メイン

噴射の燃料噴射率が変わる。パイロット噴射が時刻t4に終了するときには燃料の噴射が急激に停止されるため、燃料流路内の燃料には水撃作用によって瞬間的に大きな圧力が生じる。この圧力は、図7の(c)に示すように、以後、減衰しながらも振動する圧力変動として残る。メイン噴射は、燃料圧Pcがこのように変動している中で行われることになる。例えば、図7の(c)及び(d1)に示すように、あるエンジン回転数で運転されているとした場合に、燃料圧が降下中の時刻t7にメイン噴射が開始されるとすると、その時の燃料圧はP1である。

【0017】パイロット噴射とメイン噴射との間隔はク ランク角度で一定になるように定められている一方で、 分岐管3等の燃料流路内の圧力変動の周期等の振動パタ ーンは、燃料と燃料流路に依存するものであってエンジ ン回転数とは無関係である。したがって、例えばエンジ ン特有の特性に起因してエンジン回転数が上昇すると、 一定のクランク角度を経過するために必要な時間は短く なり、メイン噴射の開始時が変動中の燃料圧に対して相 対的に早まるので、メイン噴射は、時刻t。で開始さ れ、時刻 t10 で終了することになる。このことは、図7 の(c)及び(d2)に示すように、メイン噴射の開始 時の燃料圧P。が、エンジン回転数が上昇する前での噴 射圧力である燃料圧P」よりも高いことを意味する。し たがって、メイン噴射の噴射期間全体を考慮しても、エ ンジン回転数上昇前と比較して総体的に燃料圧が高く、 その結果、図7の(d2)に示す噴射率Rm2の増加率 α2が図7の(d1)に示す噴射率Rm1の増加率α1 よりも大となっていることに現れているようにエンジン 回転数上昇後の燃料噴射率が高くなり、目標噴射量に対 して実噴射量が多くなる。基本噴射量特性は、図5に基 づいて上述したとおり、エンジン回転数が速くなると噴 射量を減らすものであるが、燃料流路内の燃料の圧力変 動は、これと逆の作用がありエンジンの回転速度を不安 定にする。

#### [0018]

【課題を解決するための手段】この発明の目的は、上記課題を解決することであり、パイロット噴射とメイン噴射とを行うエンジンにおいて、特にアイドリング運転状態にある場合にエンジン回転数が変化しても、パイロット噴射の終了に伴って燃料流路内に生じる燃料の圧力変動の影響を受けないようにして、メイン噴射の燃料噴射量が基本噴射量特性に従って変化するすることを可能にするエンジンの燃料噴射装置を提供することである。【0019】この発明は、上記の目的を達成するため、次のように構成されている。即ち、この発明は、燃料ボンプによって送り出された燃料を貯留するコモンレール、前記コモンレールから燃料流路を通じて供給された前記燃料をエンジンの燃焼室内に噴射するインジェクタ、前記エンジンの運転状態を検出するセンサ、及び前

記センサからの検出信号に応答して前記インジェクタによるメイン噴射と前記メイン噴射に先行するパイロット噴射との噴射条件を制御するコントローラを具備し、前記コントローラは、前記メイン噴射の噴射タイミングが前記燃料流路内に生じる燃料圧の変動に対してずれることによって前記メイン噴射の燃料噴射率が変動するのを回避するため、アイドリング運転状態に応答して、前記パイロット噴射の終了時から前記メイン噴射の開始時までの期間が一定になるように前記メイン噴射の開始時を基準として前記パイロット噴射の噴射条件を制御することから成るディーゼルエンジンの燃料噴射装置に関する。

【0020】この発明によれば、パイロット噴射が行わ れても、パイロット噴射の噴射条件は、メイン噴射の開 始時を基準として、パイロット噴射終了時とメイン噴射 開始時との間の期間が一定となるように制御されるか ら、パイロット噴射の終了によって燃料流路内の燃料圧 に変動が生じても、パイロット噴射の終了時から常に一 定時間後にメイン噴射が開始されることになる。一方、 燃料流路内の燃料圧の変動はエンジンの回転速度に依存 しないから、パイロット噴射の終了時から一定時間後の メイン噴射の開始時における燃料圧は、略一定となる。 したがって、エンジン回転数が変動してもメイン噴射に おける燃料の燃料噴射率にバラツキが生じることはな く、アイドリング運転時の回転速度が安定する。なお、 パイロット噴射における燃料噴射量の増減は、通常はパ イロット噴射期間によって制御されることになるので、 パイロット噴射開始時を制御することになる。

【0021】前記噴射条件は、燃料の噴射を開始時及び終了時を定める噴射タイミングと、燃料噴射率と噴射期間によって定まる噴射量とを意味する。また、前記インジェクタは燃料を燃焼室内に噴射する噴口と当該噴口を開閉する針弁とを備えており、針弁の開閉はコントローラによって制御されるものである。燃料流路内の燃料圧の変動は、噴口からの燃料の噴射を停止するために針弁を急激に閉鎖することによって生じるものである。【0022】

【発明の実施の形態】以下、添付図面を参照しつつ、この発明の実施例を説明する。図1はこの発明によるエンジンの燃料噴射装置による燃料噴射制御のフローを示す図であり、図2はパイロット噴射とメイン噴射との噴射パルスの経時的関係を示す図である。この発明によるエンジンの燃料噴射装置が適用されるコモンレール燃料噴射システム及び当該システムに用いられるインジェクタについては、図1及び図2に基づいて既に説明した従来のものと同じものでよく、再度の説明を省略する。

【0023】以下、コントローラ12が行う燃料噴射制 御の手順、即ち、パイロット噴射とメイン噴射との噴射 タンミング及び噴射量の制御ルーチンを、図1に示した フローチャートを参照しつつ説明する。

- (1) スタートの後、センサによって検出されたエンジン回転数Ne [単位rpm]とアクセル路込み量Accとが、コントローラ12に入力される(ステップ1, S1と略す。以下同じ)。
- (2) コントローラ1 2は、アクセルが踏み込まれていない(即ち、アクセル踏込み量Acc=0)状態で、入力されたエンジン回転数Neが、アイドリング回転判定値Nimよりも小であるか否かに応じて、アイドリング運転状態であるか否かを判定する(S2)。即ち、コントローラ1 2は、アクセルが踏み込まれておらず、且つエンジン回転数Neがアイドリング回転判定値Nimよりも小である(Ne<Nim)場合には、エンジンはアイドリング運転状態にあると判定し、エンジン回転数Neがアイドリング回転判定値Nim以上(Ne $\geq$ Nim)である場合には、アイドリング運転状態ではないと判定する。
- (3)コントローラ12は、S2の判定で、エンジンがアンドリング運転状態にあると判定したときには、エンジン回転数Neとアクセル路込み量Acc(この場合、Acc=0)とに基づいて、図5に示す基本噴射量特性、即ち、2次元マップ基本噴射量データにより、基本目標噴射量Qbを求める(S3)。
- (4) アイドリング運転中においても、エンジンに要求される出力により、目標アイドリング回転数Nirが定まっている。目標アイドリング回転数Nirと実際のエンジン回転数Neとの偏差に基づいて、アイドリング補正噴射量Qicを予め定められた関係g、即ち、Qic=g(Nir-Ne)により求める(S4)
- (5)基本目標噴射量Qbとアイドリング補正噴射量Qicとの和により、最終目標噴射量Qfが求められる(S5)。即ち、Qf=Qb+Qicとなる。
- (6) 最終目標噴射量Qfのうちパイロット噴射に配分すべき噴射量、即ち、目標パイロット噴射量Qpが、2次元マップパイロット噴射量データを参照してエンジン回転数Neに対して求められる(S6)。2次元マップパイロット噴射量データは燃料の着火遅れを防止するため適宜定められるものであるが、このデータ自体はこの発明の直接の対象ではないのでここでの詳細な説明を省略する。
- (7)メイン噴射に配分すべき噴射量、即ち、目標メイン噴射量Qmが、最終目標噴射量Qfから目標パイロット噴射量Qpを差し引いた量として求められる(S7)。即ち、Qm=Qf-Qpとなる。
- (8) コントローラ1 2には、圧力センサ1 3が検出したコモンレール2内の燃料圧Pcを示す信号が取り入れられる(S8)。
- (9)燃料噴射量は燃料圧と噴射期間によって定まる。 燃料圧PcはS8から求められているから、求められた 燃料圧に応じて噴射量と噴射パルスの時間幅との関係、 即ち、図6に示したような2次元マップパルス幅データ

に基づいて、目標パイロット噴射量Qpと目標メイン噴射量Qmとの噴射期間、即ち、噴射パルスの時間幅Tp, Tmが求められる。

(10)燃焼サイクルにおいて、メイン噴射の開始時期  $\theta$  m (クランク角)を、最終目標噴射量Qfとエンジン 回転数Neとを参照した2次元マップメイン噴射時期データに基づいて求める(S10)。2次元マップメイン噴射時期データは、あるエンジン回転数Neに対して、最終目標噴射量Qfを噴射するには、クランク角で何時噴射を開始すればよいかをマップデータとして得たものである。

(11)パイロット噴射の開始時期 $\theta$ p(クランク角)は、パイロット噴射終了時からメイン噴射の開始時期 $\theta$ mとの間の期間T(単位は時間(秒))が一定となるように求められる(S11)。この場合、6Neは、時間をクランク角度に変換する係数である。

(12)上記のフローで求められた、Tm,  $\theta m$ , Tp,  $\theta p$ の各量がメモリに記憶される(S12)。メモリに記憶された上記各量に従ってアイドリング運転中のパイロット噴射とメイン噴射とが実行される。また、このようなフローが繰り返されて、各燃焼サイクルが制御される。

【0024】S2において、コントローラ12が、エンジンの運転状態をアイドリング運転ではないと判定した場合には、フローはS13以下の制御ルーチンに移行する。

(13)コントローラ12は、エンジン回転数Neとアクセル路込み量Accとに基づいて、図5に示す基本噴射量特性、即ち、2次元マップ基本噴射量データにより、基本目標噴射量Qbを求める(S13)。

(14) 前回最終目標噴射量QfbとS13で求めた基本目標噴射量Qbとの差 $\Delta Q$ を求める。即ち、 $\Delta Q$ =Qfb-Qbとなる。

(15) エンジン回転数Ne, 冷却水温Tw, 及び吸気管内圧力Pb等に基づいて、予め定めた関係h、即ち、K=h (Ne, Tw, Pb, etc)により、 $\Delta Q$ の補正量を定める補正係数Kを求める(S15)。

(16) 前回最終目標噴射量Qfb、S14で求めた差  $\Delta Q$ 及US15で求めた補正係数Kを用いて、次式により、最終目標噴射量Qfを算出する(S16)。  $Qf=Qfb+K\times\Delta Q$ 

(17) S6と同様に、最終目標噴射量Qfのうち、パイロット噴射に配分すべき噴射量、即ち、目標パイロット噴射量Qpが、2次元マップパイロット噴射量データを参照して、エンジン回転数Neに対して求められる(S17)。

(18) S7と同様に、メイン噴射に配分すべき噴射量、即ち、目標メイン噴射量Qmが、最終目標噴射量Qfから目標パイロット噴射量Qpを差し引いた量として求められる(S18)。即ち、Qm=Qf-Qpとな

る。

(19) S8と同様に、コントローラ12には、コモンレール2に設けられている圧力センサ13が検出したコモンレール2内の燃料圧Pcを示す信号が取り入れられる(S19)。

(20) S9と同様に、燃料噴射量は燃料圧と噴射期間によって定まる。燃料圧PcはS19から求められるから、求められた燃料圧に応じて噴射量と噴射パルスの時間幅との関係、即ち、図6に示すような二次元マップパルス幅データから、目標パイロット噴射量Qpと目標メイン噴射量Qmとの噴射期間、即ち、噴射パルスの時間幅Tp, Tmが求められる(S20)。

(21)燃料サイクルにおいて、メイン噴射の開始時期  $\theta$  m (クランク角) とパイロット噴射の開始時期  $\theta$  p (クランク角) とを、Qf と実回転数Neとを参照した 2次元マップメイン噴射時期データに基づいて求める (S21)。

(22) 上記のフローで求められた、Tm,  $\theta m$ , Tp,  $\theta p$ の各量がメモリに記憶される(S12)。 メモリに記憶された上記各量に従ってアイドリング運転中のパイロット噴射とメイン噴射とが燃料噴射が実行される。また、このようなフローが繰り返されて、各燃焼サイクルが制御される。

【0025】図2に、パイロット噴射とメイン噴射のた。 めに、噴射パルスPP、Pmのクランク角度の経過に従 う関係(a)と時間の経過に従う関係(b)が示されて いる。メイン噴射の開始時期hetam(aum1)が優先して 決定されているので、メイン噴射による燃料の燃焼はエ ンジンの回転数が変動しても一定時期に行われ、アンド リング運転が不安定になることはない。更に、図1のフ ローチャートにおいてS11で示したように、メイン噴 射の開始時期 $\theta$ m (tm1)を基準として、パイロット 噴射の終了時tp2とメイン噴射の開始時tm1との間 の一定期間Tとパイロット噴射に必要な噴射期間Tpと を逆上るようにしてパイロット噴射の開始時tp1が求 められ、開始時tp1に対応してクランク角度 $\theta$ pが求 められる。即ち、 $\Delta \theta$  tは、期間Tに相当するクランク 角度範囲であり、 $\Delta \theta$  pは、パイロット噴射の噴射期間 Tpに相当するクランク角度範囲である。パイロット噴 射の終了時に燃料の圧力変動が発生しても、メイン噴射 の開始時期 $\theta$ mはパイロット噴射の終了時から一定の期 間Tの後に設定されているので、メイン噴射開始時にお ける燃料圧はエンジンの回転速度が変動しても変わらな いことになる。なお、 $\Delta \theta$  mは、メイン噴射の開始時 t m1と終了時tm2との間の期間Tm、即ち、メイン噴 射による噴射期間に相当するクランク角度範囲である。 図2に示したメイン噴射とパイロット噴射との関係の状 態から、例えば、エンジン回転数が上昇したとすると、 期間Tは一定であるから、Δθtは大きくなる。メイン 噴射の開始時期θmは優先して決定されるから、パイロ

ット噴射の開始時期 $\theta$ pが、 $\Delta \theta$ tと $\Delta \theta$ pとからクランク角度に変換して、前倒しとなるように求められる。 【0026】

【発明の効果】この発明は、上記のように構成されてい るので、次のような効果を奏する。即ち、この発明によ れば、コントローラは、メイン噴射の噴射タイミングが 燃料流路内に生じる燃料圧の変動に対してずれることに よってメイン噴射の燃料噴射率が変動するのを回避する ため、エンジンがアイドリング運転状態にあることを検 出することに応答して、パイロット噴射の終了時からメ イン噴射の開始時までの期間が一定になるようにメイン 噴射の開始時を基準としてパイロット噴射の噴射条件を 制御するので、燃料の噴射条件が僅かに変動するとエン ジンの回転速度が大きく変化するアイドリング運転時 に、負荷等の変動でエンジン回転数が変化したとして も、パイロット噴射の終了に伴う燃料圧の変動とメイン 噴射の開始時刻との関係が一定であるので、メイン噴射 の噴射量の変化が少なく、エンジンの回転速度が安定す る。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】この発明によるエンジンの燃料噴射装置における燃料噴射制御の内容の一例を示すフローチャートである。

【図2】この発明によるエンジンの燃料噴射装置において、パイロット噴射とメイン噴射の噴射時期の関係を示す線図である。

【図3】エンジンにおけるコモンレール燃料噴射システムを示す概略図である。

【図4】図3に示すコモンレール燃料噴射システムに適用されるインジェクタの一例を示す断面図である。

【図5】コモンレール燃料噴射システムにおいて、アク セル踏込み量をパラメータとしたエンジン回転数と基本 噴射量との関係を示す基本噴射量特性線図である。

【図6】燃料圧Pcをパラメータとして、インジェクタの燃料噴射量と噴射パルス幅との関係を示す特性線図である。

【図7】燃料噴射サイクルにおけるインジェクタの作動 説明図である。

#### 【符号の説明】

- 1 インジェクタ
- 2 コモンレール
- 3 分岐管
- 8 可変容量式高圧ポンプ
- 12 コントローラ
- 13 圧力センサ
- 21, 22 燃料通路
- 24 針弁
- 25 噴口
- Acc アクセル踏込み量
- Ne エンジン回転数
- Pc コモンレールの燃料圧
- Pp パイロット噴射パルス
- Pm メイン噴射パルス
- Qm メイン噴射量
- Qp パイロット噴射量
- θp パイロット噴射の噴射時期
- θm メイン噴射の噴射時期
- T パイロット噴射終了時からメイン噴射開始時まで の期間

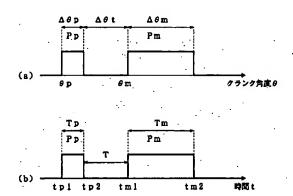
Tm メイン噴射の噴射期間

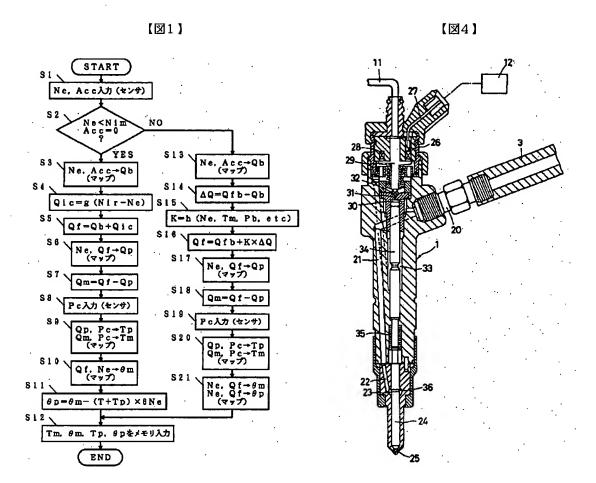
Tp パイロット噴射の噴射期間

tp2 パイロット噴射の終了時

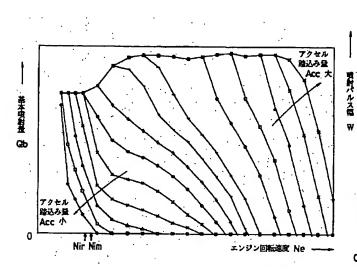
tm1 メイン噴射の開始時

【図2】

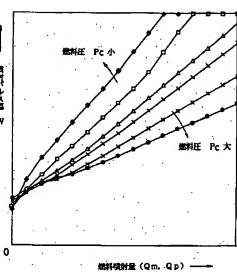








# 【図6】



【図7】

